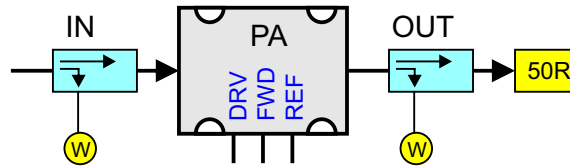


SG-LAB PA-Monitor - Directional Coupler Calibration

V	DRV	W
0.0	0.0 *)	



Use precision measuring equipment
Verwenden Sie Präzisions Messgeräte
Utiliser des mesures de précision équipement

Reverse coupler for REF
Koppler umdrehen für REF
Coupleur inversé pour REF

V	FWD	W
0.0	0.0 *)	

V	REF	W
0.0	0.0 *)	

Attention! High REF power can destroy the power amplifier.
Achtung! Hohe REF Leistung kann die Endstufe zerstören.
Attention!
Une puissance REF élevée peut détruire l'amplificateur de puissance.

Open Software / Software öffnen / Logiciel ouvert

<http://www.xuru.org/rt/PR.asp#CopyPaste>

*) Always start with 0/0 to avoid negative results
Mit 0/0 beginnen um negative Ergebnisse zu vermeiden
Commencez par 0/0 pour éviter des résultats négatifs

Enter the number of data points:

Anzahl der Messpunkte eingeben
Entrez le nombre de points de mesure

Select polynomial degree:

Grad des Polynoms wählen
Choisissez le degré de polynôme

	x	y	Calculated y	Error
1.	0 Volts	0 Watt	$3.609409135 \cdot 10^{-1}$	$3.609409135 \cdot 10^{-1}$
2.	0.82	1	$4.113306075 \cdot 10^{-1}$	$5.886693925 \cdot 10^{-1}$
3.	1.62	3	2.835826715	$1.641732854 \cdot 10^{-1}$
4.	2.05	5	5.10837216	0.10837216
5.	2.75	10	10.2576258	$2.576257988 \cdot 10^{-1}$
6.	3.35	15	16.1008718	1.100871802
7.	3.6	20	18.925032	1.074967997

Result: $y = 1.832820548 x^2 - 1.441462003 x + 3.609409135 \cdot 10^{-1}$

c b a

$$y = a + b \cdot x + c \cdot x \cdot x$$

$$y = +0.3609 - 1.441 \cdot x + 1.833 \cdot x \cdot x$$

ARDUINO Sketch : [Change coefficients](#) / Koeffizienten ändern / [Changer les coefficients](#)

```
float a_drv = 0, b_drv = 0.227, c_drv = 2; // coefficients of poygon approximation DRV
float a_fwd = 0.361, b_fwd = -1.441, c_fwd = 1.833; // ... FWD
float a_ref = 0.361, b_ref = -1.441, c_ref = 1.833; // ... REF
```